



## ระบบแขนกลอัตโนมัติ

นายปิยะนัฐ บัวผัน      รหัสนักศึกษา 50137015  
นายปฏิพัทธ์ พลเยี่ยม      รหัสนักศึกษา 50136874

รายงานนี้เป็นรายงานโครงการของนักศึกษาชั้นปีที่ 4 ซึ่งเสนอเป็นส่วนหนึ่ง  
ในหลักสูตรปริญญาวิศวกรรมศาสตรบัณฑิต  
ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ คณะวิศวกรรมศาสตร์  
มหาวิทยาลัยอุบลราชธานี



**Automatic arm systems.**

**Mr. Piyanat Buaphan ID. 50137015**

**Mr. Patipat Polyiam ID. 50136874**

**This is the report of the Fourth – Year Project assignment submitted in Partial**

**Fulfillment of the Requirements for the Bachelor degree of Engineering**

**Department of Electrical And Electronics Engineering**

**The Faculty of Engineering**

**Ubonratchathani University**

Call EEP  
Call  
Lo 161  
Au  
D  
Tel  
Room  
No. P 1563  
St

ชื่อเรื่อง ระบบแขนกลอัตโนมัติ

โดย นายปิยะนัฐ บัวผัน

นายปฏิพัทธ์ พลเยี่ยม

ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์

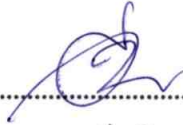
อาจารย์ที่ปรึกษา รองศาสตราจารย์อุทัย สุขสิงห์

อาจารย์ผู้ร่วมประเมินโครงการ



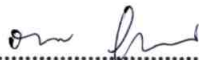
(รองศาสตราจารย์อุทัย สุขสิงห์)

อาจารย์ที่ปรึกษา



(ดร.ศุภฤกษ์ จันทร์จรัสจิตต์)

กรรมการผู้ร่วมประเมินโครงการ



(อาจารย์ชนกร ลิ้มสุวรรณ)

กรรมการผู้ร่วมประเมินโครงการ

**Thesis Title Robot Arm Systems.**

By Mr.Piyanat Buaphan

Mr.Patipat Polyiam

Department Electrical and Electronic Engineering

Thesis Adviser Associate Professor Uthai Suksing

Thesis Committee




.....  
(Associate Professor Uthai Suksing)

Thesis Adviser



.....  
(Dr. Suparek Janjarasjitt)

Committee



.....  
(Mr. Thanakorn Limsuwan)

Committee