

บทคัดย่อ

โครงการนี้มีวัตถุประสงค์เพื่อออกแบบและสร้างคอมม่า คอมม่าเป็นส่วนหนึ่งของรถยนต์ซึ่งอยู่ในส่วนระบบช่วงล่าง เป็นฐานของล้อที่ยึดดุมล้อและจานเบรก โดยมีคันทันคันทันส่งที่ใช้ในระบบบังคับเลี้ยว คอมม่ามีผลต่อการหันเลี้ยวของล้อ ซึ่งเป็นการรับแรงมาจากปีกนก การออกแบบคอมม่านั้น สิ่งที่ต้องคำนึงถึงประกอบไปด้วยตำแหน่งของปีกนกบนและล่าง ส่วนของคอมม่านั้นยังต้องมีน้ำหนักเบา โดยแรงที่มากกระทำต่อคอมม่านั้นจะถูกส่งมาจากปีกนกบนและล่าง โดยรับจากแรงที่ล้อกระทำกับพื้น และแรงที่มาจากน้ำหนักของตัวรถ ส่วนระบบบังคับเลี้ยวของรถ Formula student car โดยระบบบังคับเลี้ยว คำนวณตามทฤษฎีออคเคอร์มานด์ซึ่งระบบบังคับเลี้ยวเป็นระบบที่สำคัญในการบังคับรถไปยังทิศทางที่ต้องการ ในการวิเคราะห์ออกแบบและสร้างระบบบังคับเลี้ยวจะต้องให้มีความเหมาะสมกับตัวรถ ซึ่งจะทำให้รถมีการเลี้ยวที่คล่องตัวในทุกสภาวะการขับขี่ โดยเงื่อนไขการออกแบบจะกำหนดให้การหมุนพวงมาลัย 130 องศา รถยนต์สามารถเลี้ยวได้รัศมี 4 เมตร เพื่อการควบคุมรถที่รวดเร็ว และพวงมาลัยไม่หนักขณะเลี้ยว โดยพวงมาลัยจะต้องมีมุมฟรีไม่เกิน 7 องศาเพื่อไม่ให้เกิดการส่ายของล้อหน้า ซึ่งอาจทำให้เกิดอุบัติเหตุขณะขับขี่ได้ จากผลการศึกษาและออกแบบตามทฤษฎีออคเคอร์มานด์ที่ออกแบบสร้างนั้น จากนั้นนำรถยนต์ไปทดสอบจริงในสนามพบว่าพวงมาลัยสามารถเลี้ยวได้ในรัศมี 4 เมตร โดยการหมุนพวงมาลัย 130 องศา ตามการออกแบบไว้และพวงมาลัยเบาขณะรถอยู่นิ่งหรือที่ความเร็วต่ำ พวงมาลัยสามารถควบคุมทิศทางรถการเลี้ยวได้ดี