

การออกแบบแขนกลอัตโนมัติและการตรวจสอบการทำงาน
สำหรับเครื่อง Spin Riveting

โดย นายประกาศสิทธิ์ สุดแสง

บทคัดย่อ

โครงการนี้นำเสนอการออกแบบแขนกลจับชิ้นงานอัตโนมัติ สำหรับเครื่อง Spin Riveting และระบบการตรวจสอบการทำงานของเครื่องจักร ซึ่งเป็นตัวเลือกในการพัฒนาการทำงานของเครื่องจักรในสายการผลิตของบริษัท มิตรชัย สยาม คอมโพเนนท์ส จำกัด เนื่องจากปัญหาที่พบ เกิดจากการทำงานของเครื่องจักรที่ไม่ต่อเนื่องกัน และขั้นตอนการทำงานของพนักงานมากเกินไป ทำให้เสียเวลาในการทำงานในขั้นตอนนี้ แขนกลจับชิ้นงานแบบอัตโนมัติ จะเป็นการออกแบบการทำงานของแขนกลจับชิ้นงานแบบอัตโนมัติ เพื่อที่จะนำมาติดตั้งกับเครื่องจักรแทนที่พนักงาน จะสามารถเพิ่มประสิทธิภาพการทำงานของเครื่องจักร ให้ทำงานได้อย่างต่อเนื่องของขั้นตอนการผลิตชิ้นงาน และลดขั้นตอนการทำงานของพนักงานลง อีกทั้งยังสามารถแสดงผลการทำงานของเครื่องจักรแบบ Real-time ผ่านทางการแจ้งเตือนผ่านแอปพลิเคชัน LINE และส่งค่าสถานะการทำงานของเครื่องจักรไปยัง Google sheet